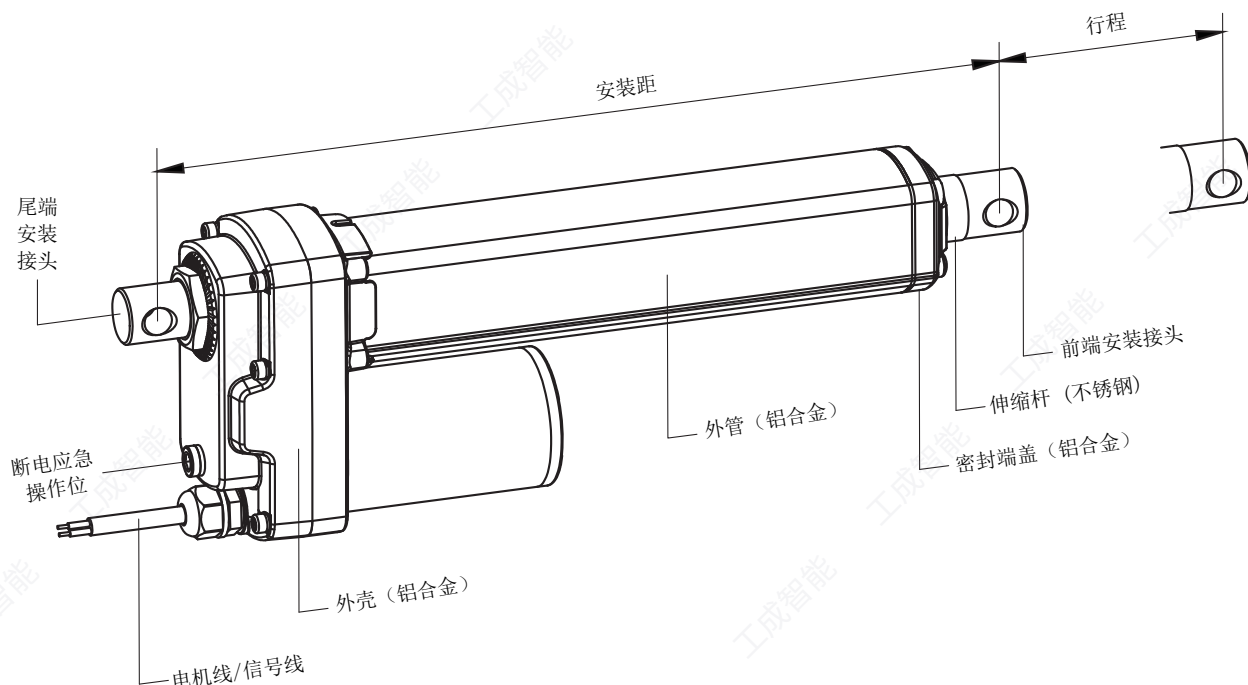


01 产品介绍 product introduction



行程	推杆从最短运动到最长所运行的距离。【可定制】
安装距	推杆完全缩回时的安装尺寸。【可定制】
前端连接件	推杆伸缩杆前端用于安装固定的连接件。
尾端连接件	推杆尾端用于安装固定的连接件。
安装孔方向	0°或 90°可选。
最大动态载荷	推杆在运动状态时，所能输出的最大载荷。
自锁力	推杆在静止状态时，所能承受的最大载荷。
防护等级	IP XX:第一个X表示防尘，第二个X表示防水，数字越大其防护等级越佳。请查询【表1】。
占空比	连续工作a分钟，需休息b分钟，占空比即为a/(a+b)的百分比。请查询【表1】。
速度	包括空载速度和满载速度。
霍尔传感器	输出电压脉冲，通过脉冲计数来实现位移监测，并且可以利用波形相位差来识别推杆运行的方向。
电位计	电位计是一个内置滑动变阻器，通过输出模拟信号精准监控推杆行程。
断电应急操作位	操作员可以运用工具调节推杆的伸缩来实现应急拆装。

02 基础配置 Configs

外壳颜色	■ 黑色			
螺杆类型	■ 梯形螺杆			
控制方式	■ 电动+手动操作			
应用领域	■ 工业			
工作温度	■ -10℃ 到 65℃	■ -40℃ 到 65℃		
工作噪音	■ ≤65dB			
行程范围	■ 50-600mm	■ 600-2,000mm		
负载范围	■ ≤8,000N			
占空比%	■ 25% *			
电机类型	■ 直流有刷			
过载保护	■ 机械离合			
防护等级	■ IP65	■ IP66		
信号输出	■ 无	■ 限位信号	■ 霍尔传感器	■ 磁簧开关
输入电压	■ 12VDC	■ 24VDC	■ 36VDC	■ 48VDC





* 常温满载的条件下，连续工作时长不超过4分钟。

【表1】

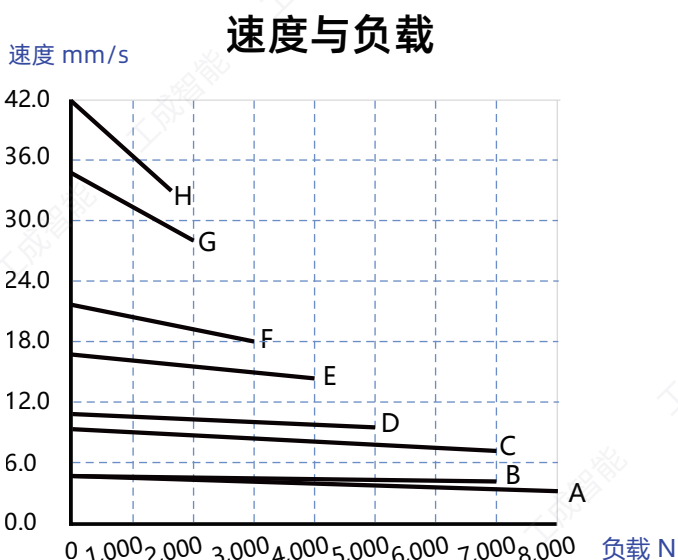
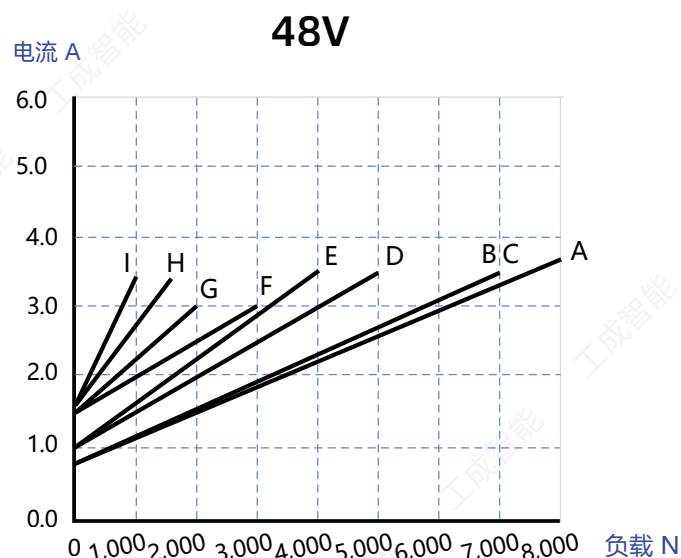
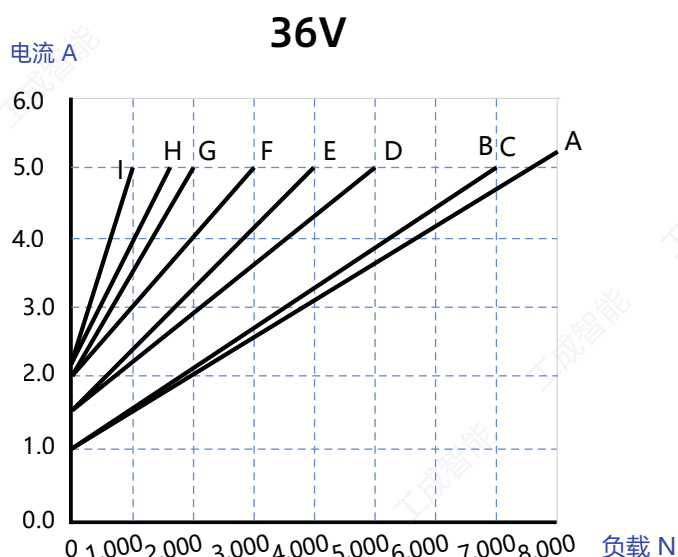
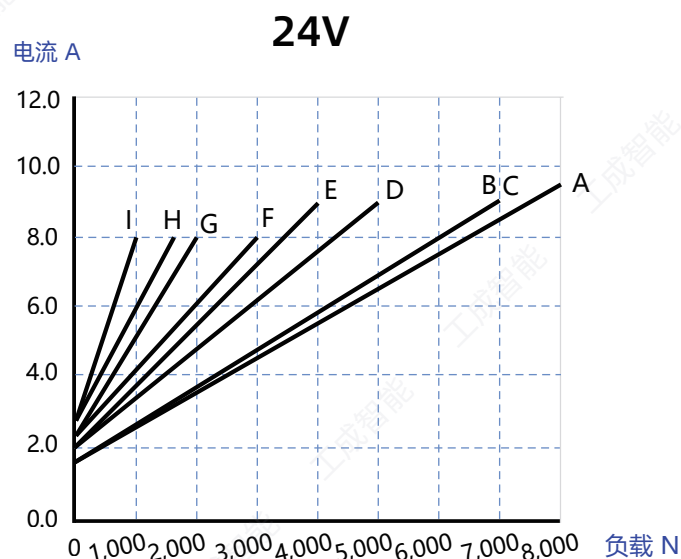
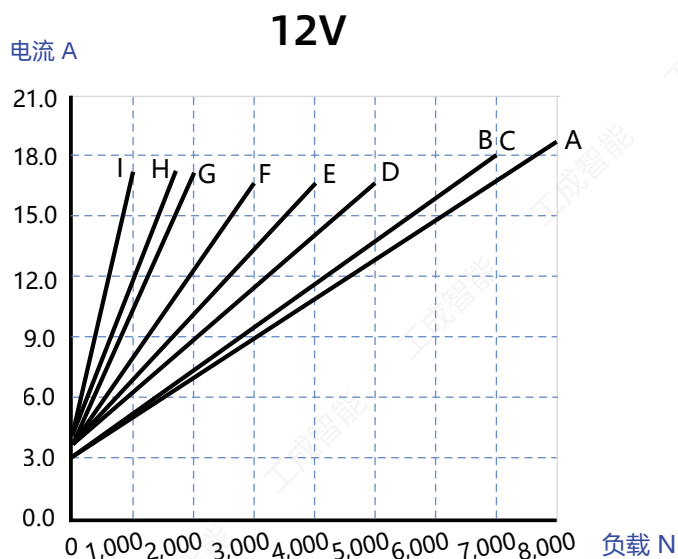
03 技术参数 Parameters

传 动 代 码	最大 动态 载荷	自 锁 力	减 速 比	螺 距	速度±10%		最大 行程
					(mm/s)		
	(N)	(N)	-	(mm)	空载	满载	(mm)
A	8,000	15,000	40:1	3.17	5.5	4	1,000
B	7,000	15,000	40:1	3.17	5.5	4	1,000
C	7,000	10,000	40:1	5	8.5	7	1,000
D	5,000	8,000	20:1	3.17	11	9.5	1,000
E	4,000	7,000	20:1	5	17	14	1,200
F	3,000	5,000	10:1	3.17	22	18	1,500
G	2,000	4,000	10:1	5	35	28.5	2,000
H	1,600	3,000	5:1	3.17	42	33	2,000
I	1,000	2,000	5:1	5	70	55	2,000

【表2】

04 负载·电流/负载·速度关系图

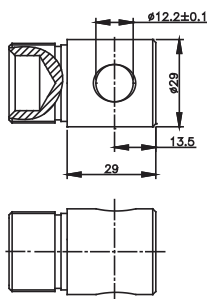
Charts



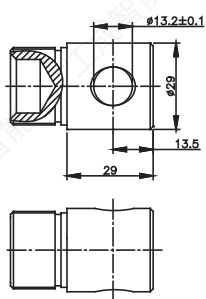
* 以上数据测量均在环境温度 20°C, 且电压稳定的条件下。

05 前端连接件 Front mounting end

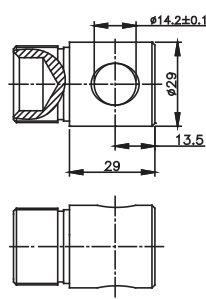
▶ 1.多款可选，或联系我司做个性化定制。



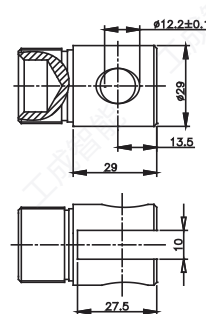
F01



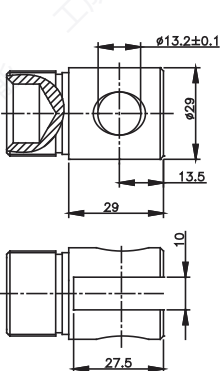
F02



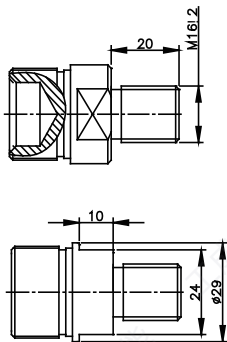
F03



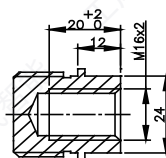
F04



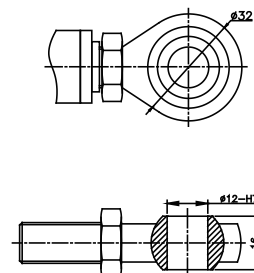
F05



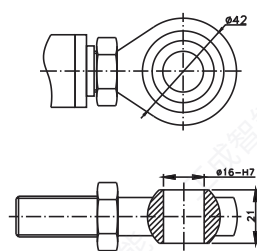
F06



F07

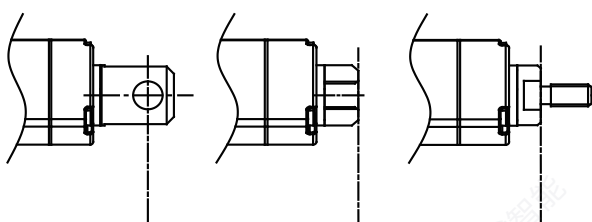


F08



F09

▶ 2.安装距起始位置定义

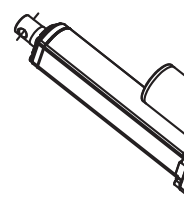


销孔

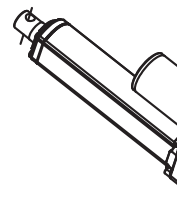
内螺纹

外螺纹

▶ 3.前端安装孔方向



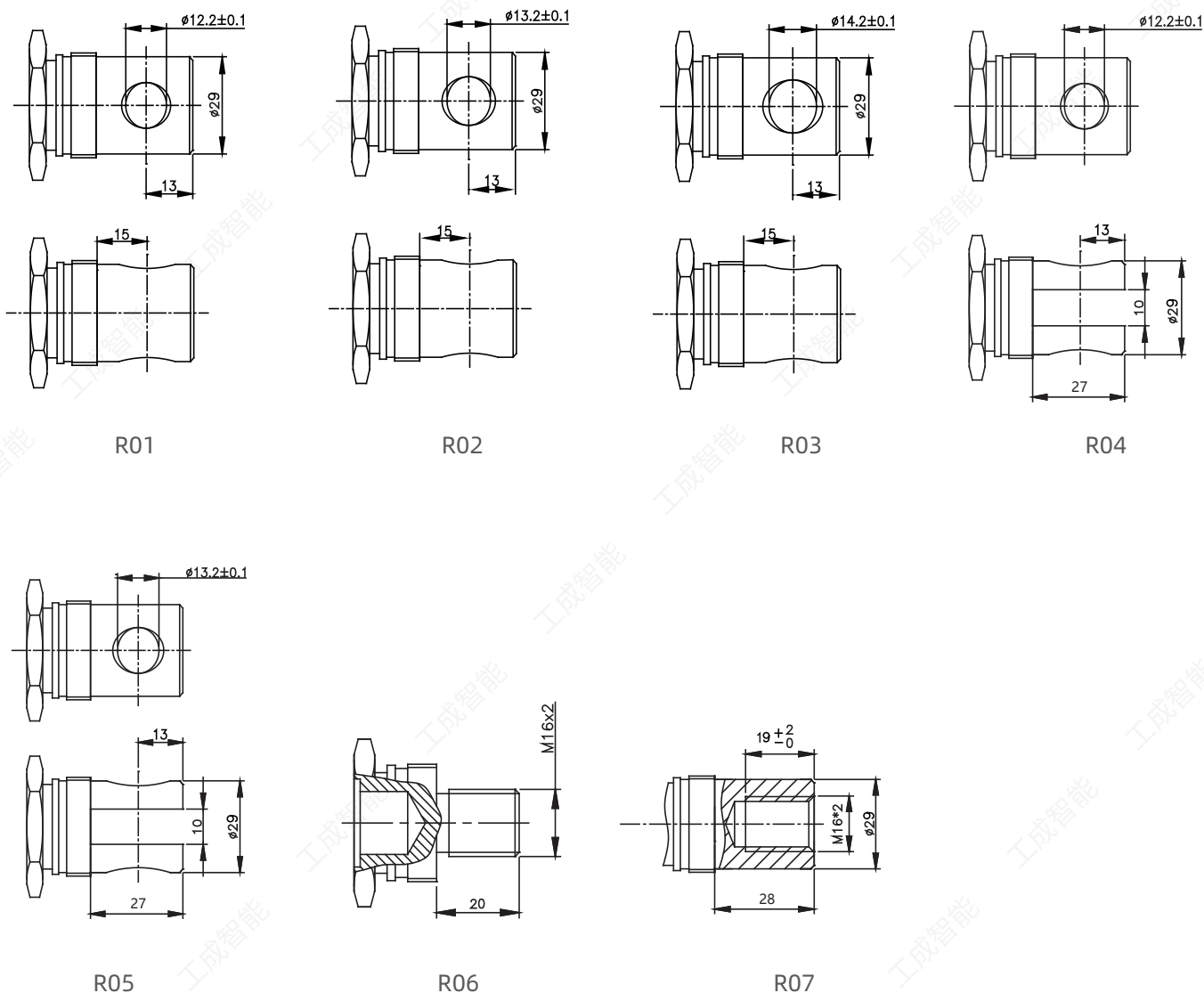
安装孔向: 90°
(横孔)



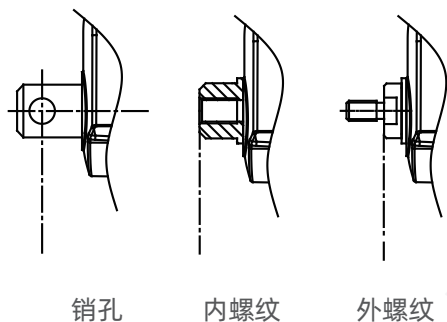
安装孔向: 0°
(竖孔)

06 尾端连接件 Rear mounting end

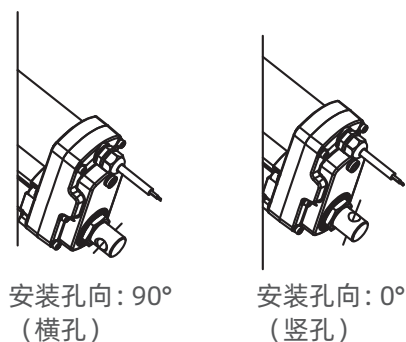
► 1.多款可选，或联系我司做个性化定制。



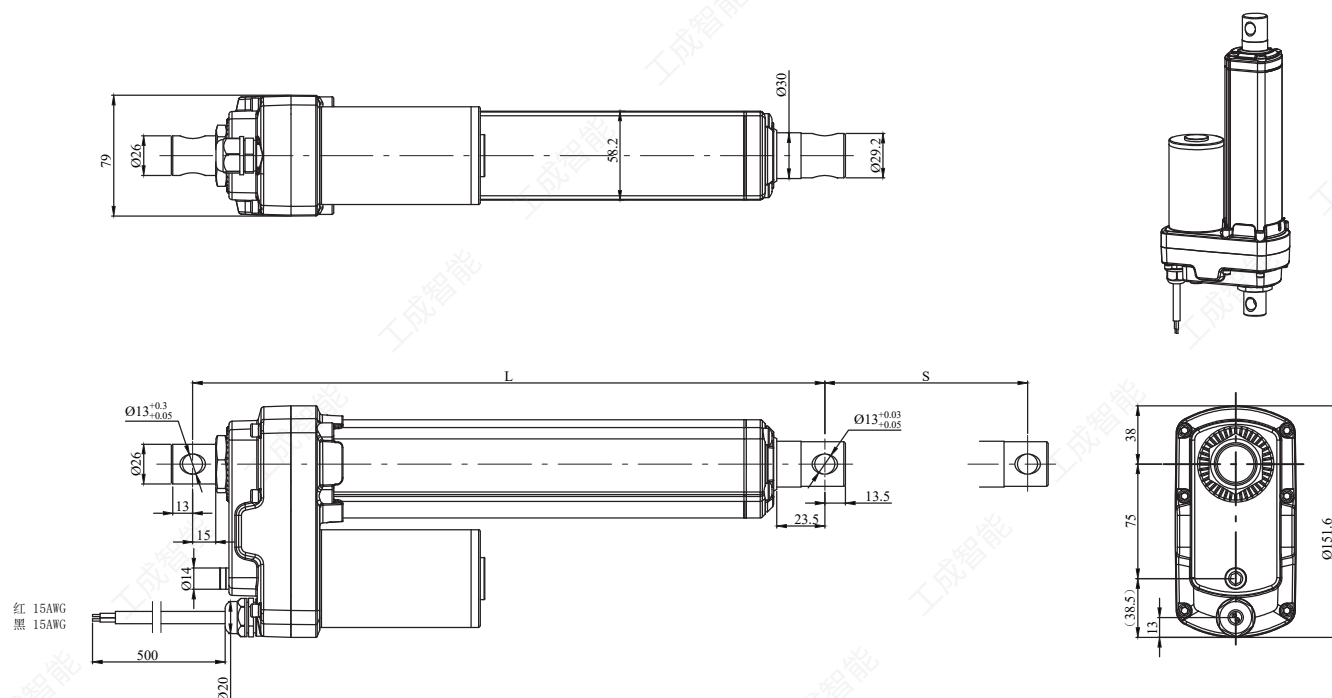
► 2.安装距起始位置定义



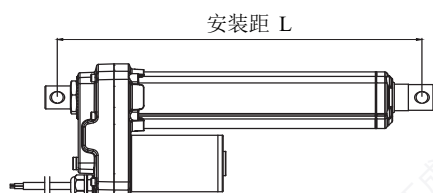
► 3.尾端安装孔方向



07 产品尺寸 Overall dimension

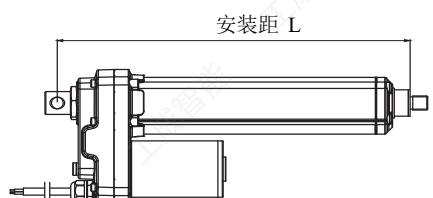


08 安装尺寸 Installation



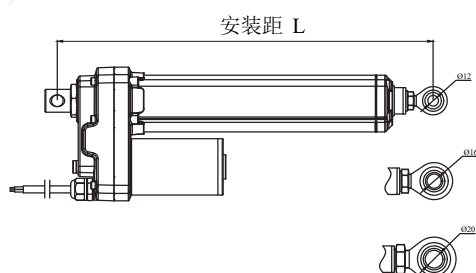
S (行程)	L (安装距)
50 ~ 299	S + 200
300 ~ 599	S + 250
≥600	S + 300

【表3】



S (行程)	L (安装距)
50 ~ 299	S + 188
300 ~ 599	S + 238
≥600	S + 288

【表4】



Ø12 杆端关节轴承		Ø16 杆端关节轴承		Ø20 杆端关节轴承	
S (行程)	L (安装距)	S (行程)	L (安装距)	S (行程)	L (安装距)
50 ~ 299	S + 220	50 ~ 299	S + 227	50 ~ 299	S + 234
300 ~ 599	S + 270	300 ~ 599	S + 277	300 ~ 599	S + 284
≥600	S + 320	≥600	S + 327	≥600	S + 334

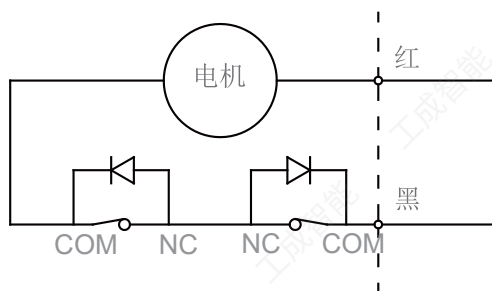
【表5】

09 信号反馈 Signal feedback

0 = 无信号反馈
1 = 限位信号
2 = 霍尔传感器
3 = 磁簧开关

0. 内置限位开关，无信号反馈

本型号默认含上限位和下限位开关。推杆完全伸出或完全缩回时，限位开关自动切断电源。

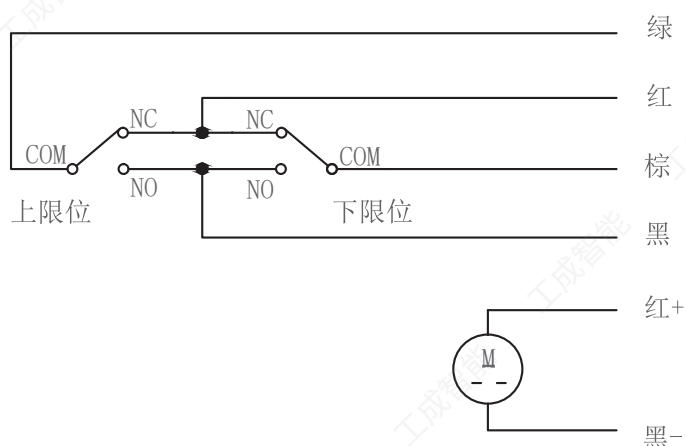


伸缩动作接线方式		
线色	黑	红
伸	-	+
缩	+	-

【表6】

1. 上下限位信号外引

可定制限位开关信号外引，推杆完全伸出或完全缩回时，限位开关不再自动切断电源，需由外部控制限位。



伸缩动作接线方式		
线色	黑	红
伸	-	+
缩	+	-
信号线对应		
黑	上、下限位 NO	
红	上、下限位 NC	
绿	上位 COM.	
棕	下限位 COM.	

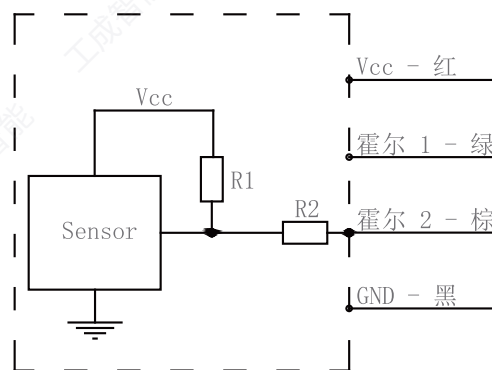
【表7】

2. 霍尔传感器（标配双霍尔）

传动代码	反馈方式	磁极数量	脉冲当量 * pulse/mm
A	霍尔	四对极	50.5
B			32.0
C			25.2
D			16.0
E			12.6
F			8.0

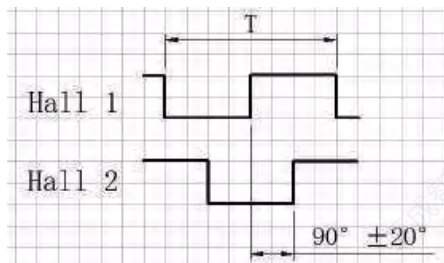
* 单个霍尔每1mm 行程对应的脉冲信号个数

【表8】

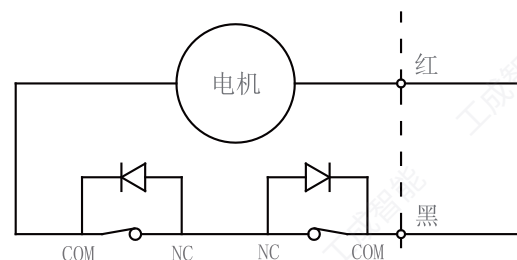


电压适用范围 V=5~15

09 信号反馈 Signal feedback



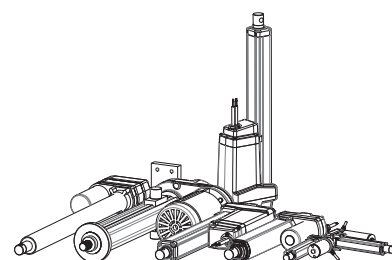
霍尔脉冲信号输出波形图。



霍尔信号反馈电机内部接线方式

3. 磁簧开关

默认提供常开信号，亦可定制常闭信号，外置可调节。



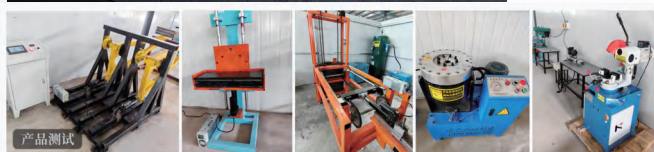


无锡工成智能科技有限公司

Wuxi GC-Intelligent Technology Co., Ltd

无锡工成智能科技有限公司(以下简称“无锡工成”)成立于2021年,是一家集设计,研发,制造于一体的驱动系统方案解决商,是一家电动推杆及其智能控制系统的生产制造商。无锡工成不断坚持技术创新,持续推进产品品质升级,生产领域由最初单一的直流电动推杆及控制系统的产品,发展到交流电动推杆以及伺服电动缸及其控制系统三大业务板块,形成了极具竞争力的电动举升装置的全系列产品产业链;同时,为了加快拓展多元化的公司业务,我司在新能源领域以及车载自动化驱动和智能控制等新兴业务领域也进行积极拓展布局。

产品应用领域主要包含智能家居,智慧医疗,工业自动化,农业,电力设备,以及新能源汽车等。面向未来,无锡工成将积极拓展国内国外自动化举升领域的业务,秉承“自主创新、研发创造,工艺求精,成就客户”的战略方针,以高质量的产品和服务满足客户,服务社会。



无锡工成拥有十余年研发经验,配备业内领先的实验设备,能够模拟推拉力、温湿度、水压冲击、盐雾、紫外线、化学腐蚀、撞击、震动颠簸、电磁干扰等使用环境。开发过程采用QFD, FMEA, FTA等方法,确保产品和过程开发的风险降至最低。在实现常规性能以外,我们还在思考,如何能够应对可能出现的极端场景,以提高产品的可靠性和安全性。



无锡工成智能科技有限公司

Wuxi GC-Intelligent Technology Co., Ltd

电话: 187 6281 9083

邮箱: wuxigongcheng@hotmail.com

网址: www.wuxigc.com

经营地址: 江苏省无锡市新吴区锡达路 516 号

No.516 Xida Road, Xinwu District, Wuxi,
Jiangsu, China

